

CENTRAL MICROPROCESSADA PARA PORTÃO PIVOTANTE **OU BASCULANTE DUPLO** MODELO: DP1-2012

AJUSTE DE RETARDO

- ESCOLHA DO MOTOR COM RETARDO
 EMBREAGEM ELETRÔNICA
 GRAVAÇÃO AUTOMÁTICA DE PERCURSO
- RECEPTOR INCORPORADO
 AJUSTES DIGITAIS... E MAIS...

SOBRE A MKN

É SIMPLES... É MKN...

Esta frase expressa à filosofia de trabalho da prévio equipe MKN em seus produtos, aplicando alta tecnologia, qualidade e versatilidade, com simplicidade na instalação e configuração de seus equipamentos, tudo isso reunidos ao melhor custo beneficio do mercado.

PRINCIPAIS CARACTERÍSTICAS

- Central Bivolt: 127V (110V) ou 220V
- Para motor monofásico de até 1/2HP (1/2CV) Para acionamento de portão pivotante ou basculante de 2 motores

- paradas do portão em meio ao percurso · Tempo de percurso independente para cada
- Ajustes via botões e jumper's (digital; alta precissão) para:

MKN • www mkn com hr

do portão.

BASCULANTE

MKN • www.mkn.com.br

PRINCIPAIS CARACTERÍSTICAS

(Opcional. Não acompanha a central)

• Pode ser ligado *Módulo CLG/U MKN* para sinaleira ou luz de garagem (luz de cortesia)

• Entrada para fotocélula (antiesmagamento)

• Receptor (RX) Multicódigos: aceita diversas

marcas de controles <u>digitais</u> em 433,92MHz
• Grava até 41 controles independente da quantidade de botões***

***Algumas marcas de controles

poderão ser gravados os demais botões como sendo um novo

controle remoto

2. O tempo de retardo só é aplicado na abertura

do portão. No fechamento, a central faz a

compensação deste tempo de forma AUTOMÁTICA. Ideal para portão pivotante que possui ângulos de abertura diferente (tempos diferentes entre os motores). A central

'sabe' onde estas folhas estão e faz a compensação do retardo. Resumindo; na instalação da central basta se preocupar com o

tempo de retardo para o momento de abertura

Quando configurada para basculante (2 motores simultâneo) a central tem que OBRIGATORIAMENTE estar com o tempo de retardo em ZERO. Neste caso:

Não há tempo de retardo: Os 2 motores

partem simultaneamente
• Pode ser utilizado apenas 1 conjunto de

sensor de fim de curso: Interligue os bornes "FCF-M1" e "FCF-M2" em seguida ao sensor de fechamento do portão. O mesmo se aplica

ao sensor de abertura, que deverá estar ligado juntamente nos bornes "FCA-M1" e "FCA-M2".

Escolha do motor para executar o retardo

Tempo máximo de percurso: 2 minutos

Saída para Módulo TRU MKN para acionamento de Trava Eletromagnética

INSTALAÇÃO

COMANDO:

MKN • www mkn com hr

1°) Com a central desligada da rede elétrica, faça a ligação de todos os fios nos bornes 2°) Configure o jumper "TENSÃO" 3°) Ligue a rede elétrica 4°) Com o jumper "INSTALAR MOTOR" escolha APENAS o motor que deseja testar. Comande a central e confira as ligações . Faça o mesmo para o segundo motor Ao final o mesmo para o segundo motor. Ao final, recoloque o jumper "INSTALA MOTOR" em "OFF" para o funcionamento normal da central 5°) Desligue a rede elétrica e deixe o portão no meio do percurso. Ligue a energia e comande a central pela primeira vez. O portão deverá OBRIGATORIAMENTE se movimentar no sentido de abrir. Caso se movimente no sentido

CONHECENDO OS BORNES

FC: Fio de fechamento do motor 1
CAP (x2): Capacitor de partida do motor 1

CAP (x2): Capacitor de partida do motor 2

FCF M1: Sensor de fechamento do motor 1

• FIM CURSO M2 (sensores do motor 2) • FCA M2: Sensor de abertura do motor 2 • FCF M2: Sensor de fechamento do motor 2

Pág.: 03

FIM CURSO M1 (sensores do motor 1) FCA M1: Sensor de abertura do motor 1

BORNES: • REDE - AC (x2): Rede elétrica

• MOTOR-1 (ligação do motor 1) CM: Fio do comum do motor 1 AB: Fio de abertura do motor 1

MOTOR-2 (ligação do motor 2)

CM: Fio do comum do motor 2

AB: Fig de abertura do motor 2

GND: Comum da placa (Terra)

GND: Comum da placa (Terra)

GND: Comum da placa (Terra)
BOT: Botoeira de comando externo

FC: Fio de fechamento do motor 2

sertido de abrir. Caso se movimente no sertido de fechar, desligue a rede elétrica e inverta os fios FC e AB do/s motor/es invertido/s.
6°) Coloque o jumper "CONFIGURA" na posição "PERC." e aguarde. O portão irá abrir e fechar gravando automaticamente o tempo de percurso. Após isso, recoloque o jumper "CONFIGURA" em "OFF" e a central está pronta para o uso. Também é possível fazer mais ajustes (Força do motor, Tempo de Retardo, Fechamento Automático e controle remoto). Veia os próximos tópicos.

CONHECENDO OS CONECTORES

- RX EXTERNO: Receptor externo (opcional)
- FOTO: Ligação de fotocélula (opcional)
 TRAVA: Módulo de acionamento de trava (Opcional)

CONHECENDO OS JUMPER'S

- TENSÃO: Seleciona a tensão elétrica INSTALAR MOTOR: Escolhe o motor para
- ser feito testes de instalação
 RETARDO: Escolhe o motor que terá o
- retardo de acionamento na abertura
- CONFIGURA: Ajusta Tempo de Percurso, Tempo de Retardo, Fechamento Automático (Pausa) e Programação de Controles Remoto.

CUIDADOS IMPORTANTES

- Ligue os fios com a eletricidade desligada
- Confira a tensão elétrica do local com a central e o motor

 • Use material de boa qualidade. Nunca utilize
- fios de telefone ou de bitola inferior a 2,0mm
 Instale sempre um disjuntor de uso exclusivo do portão com corrente de até 10A.
- Lugares propensos a descargas elétricas e raios. Instale circuito protetor na entrada da eletricidade na central, modelo MKN-PRR

AJUSTANDO O RETARDO (ATRASO)

1°) Defina o motor que terá retardo de <u>abertura</u> através do jumper "RETARDO" 2°) Coloque o jumper "CONFIGURA" em

"ŘET."
3°) Pressione o botão "PROGRAMA" para ajustar o tempo. Cada clique acrescenta mais 1

4°) Após escolhido o tempo de retardo, recoloque o jumper "CONFIGURA" em "OFF"

DESATIVANDO O RETARDO (ATRASO)
1°)Coloque o jumper "CONFIGURA" em "RET."

2°) Pressione e MANTENHA pressionado o botão "PROGRAMA" até o LED "LD1" piscar

IMPORTANTE:

Com o tempo de retardo em 0 (zero), a central fará com que os dois motores

sejam acionados simultaneamente. E o jumper *"RETARDO"* fica sem função.

3°) Concluído estes passos, recoloque o jumper "CONFIGURA" em "OFF"

segundo

ATIVANDO O FECHAMENTO AUTOMÁTICO 1°) Coloque o jumper posição "PAUSA"

2°) Pressione o botão "PROGRAMA" para ajustar o tempo. Cada clique acrescenta mais 2 seaundos

3°) Após configurado, recoloque o jumper "CONFIGURA" na posição "OFF"

DESLIGANDO O FECHAMENTO AUTOMÁTICO

1°) Coloque o jumper posição "PAUSA" "CONFIGURA

2°)Pressione e MANTENHA pressionado o botão "PROGRAMA" até o LED "LD1" piscar 3 vezes

3°)Recoloque o jumper "CONFIGURA" na posição "OFF"

AJUSTANDO A FORÇA DO MOTOR

Para ajustar a Força do Motor (Embreagen Eletrônica) basta girar o trimpot "FORÇA conforme a necessidade.

A forca do motor (embreagem eletrônica) só acontece quando ambos os motores estão acionados

GRAVANDO CONTROLES

Pode ser gravado até 41 controles remotos. 1°) Coloque o jumper "CONFIGURA" posição "TX"

2º) Acione e MANTENHA acionado o botão do controle a ser gravado e pressione lentamente por 2 vezes o botão "PROGRAMA" da central.

gravados. Aação foi ignorada.

• 1 piscada longa: Memória cheia ou Falha

poderão ser gravados os novos botões como um novo controle remoto

*2. A gravação de novos botões do

MESMO CONTROLE não influencia na quantidade de TXs gravados na memória

*3. Se optar em ter mais de um botão do controle gravado na memória, basta

remotos

Pág.: 10

APAGANDO OS CONTROLES

IMPORTANTE:

Esta ação apagará completamente todos os controles remotos gravados na memória.

1°) Coloque o jumper "CONFIGURA" na posição "TX"

2º)Pressione e MANTENHA pressionado o botão "PROGRAMA" da central e acione algum controle remoto. O LED "LD1" acenderá

3°)Continue MANTENDO o botão "PROGRAMA" pressionado até que o LED "LD1" dê 3 piscadas.

VALORES PADRÕES DE FÁBRICA

A central **DP1-2012** sai pré-configurada de

fábrica com os seguintes valores:

• Tempo de Percurso de cada motor: 30 segundos
• Tempo de Retardo: 3 segundos
• Fechamento Automático: Desativado

MKN • www mkn com hr

RESTAURANDO VALORES DE FÁBRICA

A central **DP1-2012** sai pré-configurada de fábrica conforme descrito no tópico anterior. Sempre que achar necessário é possível restaurar estes valores de fábrica ("resetar" a

restaurar estes valores de labrica (*résetar a central). Para isso, siga os passos:

1°) Mantenha o jumper "CONFIGURA" na posição "OFF"

2°) Desligue a rede elétrica da central. Se preferir, pode ser simplesmente retirando o jumper "TENSÃO"

Jumper "JENSAU" 3") Aguarde pelo menos 3 segundos 4°) Pressione e MANTENHA pressionado o botão "PROGRAMA" e religue a rede elétrica (recoloque o jumper "TENSÃO"). A central responderá com 3 piscadas no "LED"

Esta ação não apaga os controles remotos (TXs) gravados na memória.

Observação:

Se preferir faze-lo, siga os passos descritos no tópico "APAGANDO OS CONTROLES"

MÓDULO LUZ OU SINALEIRA (opcional)

módulo incorporado.

comandar sinaleira de advertências e/ou Luz de Garagem Temporizado (CLG). Saiba mais sobre o *Módulo Universal CLG/U* entrando em contato com a *MKN* ou acessando o site: www.mkn.com.br

DICAS E OBSERVAÇÕES



Deixe sempre o jumper "CONFIGURA" na posição "OFF" para o funcionamento normal da central



Quando em funcionamento normal (jumper "CONFIGURA" na posição "OFF") o LED "LD1" estiver dando 2 piscadas rápidas por segundo, é a indicação de que a central está programada para executar o fechamento automático Com o tempo de retardo em 0 (zero),



a central fará com que os dois motores sejam acionados simultaneamente. E o jumper "RETARDO" fica sem função.

Utilizer o jumper "INSTALAR MOTOR" durante a instalação. Assim é possível certificar-se do correto funcionamento de CADA motor antes "INSTALAR

DICAS E OBSERVAÇÕES A forca do motor (embreagem



eletrônica) só acontece quando ambos os motores estão acionados



A gravação de novos botões do MESMO controle remoto não influencia na quantidade de TXs gravados na memória da central.



Nunca corte ou emende a antena. Ela é projetada e calculada para obter o melhor desempenho Para maior eficiência do receptor



embarcado, a antena deve ficar na posição vertical e afastada de qualquer fiação ou partes metálicas



Em algumas marcas de controles remoto, a central poderá gravar os demais botões como sendo um

AKN • www.mkn.com.br

ou sugestões

de

críticas

Dúvidas,

.com.br

Embreagem eletrônica ajustada por trimpot
Percurso inteligente. Não perde o tempo nas

Tempo de retardo dos motores ajustável

Percurso: Programação automática
 Pausa (fechamento automático)

Tempo de retardo dos motores
 Programação de controles remotos (TXs)

FUNCIONAMENTO DA CENTRAL

Esta central foi projetada para portão pivotante (2 motores com acionamentos independentes) e também para portão basculante (2 motores com acionamentos simultâneo). Isto, devido ao seu ajuste de tempo de retardo que pode ser de zero (parte os 2 motores simultaneamente) ou com tempo de até 30 segundos de retardo entre os motores.

PIVOTANTE (FOLHA DUPLA)

Quando em portão pivotante (2 motores independentes) a central possui:

Tempo independente de percurso para cada motor: Este tempo é ajustado automaticamente através de programação.
Tempo de retardo entre os motores: Ajuste de tempo de 14 april 1919.

de tempo de 1 segundo até o máximo de 30 segundos. • Escolha do motor para executar o tempo de retardo: Através do jumper "RETARDO" é

feito a escolha do motor que sofrerá a retenção (atraso) no comando de <u>abertura</u>.

Sobre o tempo de retardo:

O portão que possui atraso só partirá após o tempo de retardo, ou quando o primeiro motor

encontrar o sensor de fim de curso.

por 2 vezes o botão "PRUGRAIMA da centra".
Observe o "LED":
3 piscadas: Controle gravado com sucesso
2 piscadas: Adicionado o novo botão ao controle que já estava gravado na memória
1 piscada: Controle e botão já estavam

*1. Algumas marcas de controles

grava-lo normalmente.
*4. Pode ser gravados até 41 controles

MÓDULO DE TRAVA (opcional)

Complementando a sua versatilidade, a central **DP1-2012** TRAVA possui conector para *Módulo TRU MKN* de acionamento para

rra whith de actoriamento para trava eletromagnética.
Plugue o módulo na central através do conector "TRAVA". Assim, sempre que o portão for comandado para se movimentar, a trava será imediatamente acionada por 3 segundos, liberando o funcionamento dos motores.

Observação: Para este funcionamento é necessário o **MÓDULO TRU** da **MKN** e a trava eletromagnética não deve possuir

Também é possível ligar na central **DP1-2012** o **Módulo Universal CLG/U** da **MKN** para

de fazer a programação automática do tempo de percurso do portão.

novo controle